

MÉTODO DE PSEUDOINVERSA O REGRESIÓN POR MÍNIMOS CUADRADOS

FUNDAMENTOS DE PROGRAMACIÓN Y MÉTODOS NUMÉRICOS

FACULTAD DE INGENIERÍA .UNICEN



SITUACIÓN PROBLEMÁTICA

PROBLEMA 1: Sistema masa-resorte

Nuevamente se realizaron ensayos para calcular las constantes de los dos resortes del sistema masa- resorte previamente estudiado. Las mediciones de las longitudes (mm) y fuerzas (N) se realizaron repetidas veces para poder encontrar el valor de las constantes. Los resultados fueron:

$$\begin{bmatrix} 10,50 & 22,10 \\ 12,86 & 22,49 \\ 12,41 & 29,74 \\ 11,39 & 23,59 \\ 12,59 & 22,53 \\ 10,70 & 20,52 \\ 11,70 & 26,52 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 153,30 \\ 173,68 \\ 176,44 \\ 186,12 \\ 158,57 \\ 164,92 \\ 181,84 \end{bmatrix}$$

Determine los valores de las constantes que mejor se ajustan a los datos obtenidos.

ANÁLISIS DEL PROBLEMA

¿Cuál es el objetivo?

Determinar los valores de las constantes k_1 y k_2



ANÁLISIS DEL PROBLEMA



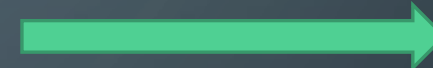
¿Qué datos hay disponibles, cuáles son los resultados que deseo obtener?

¿de qué datos e información se dispone?



PROCESO

¿Qué se espera como salida?



Mediciones -> datos experimentales:

$$\begin{bmatrix} 10,50 & 22,10 \\ 12,86 & 22,49 \\ 12,41 & 29,74 \\ 11,39 & 23,59 \\ 12,59 & 22,53 \\ 10,70 & 20,52 \\ 11,70 & 26,52 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 153,30 \\ 173,68 \\ 176,44 \\ 186,12 \\ 158,57 \\ 164,92 \\ 181,84 \end{bmatrix}$$

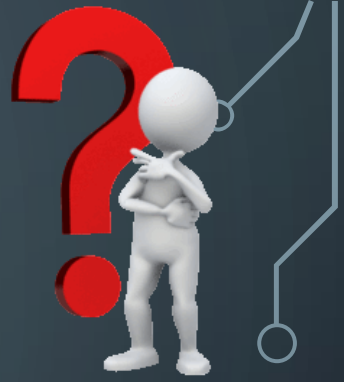
*Matriz de
coeficientes*

*Vector de
incógnitas*

*Vector de términos
independientes*

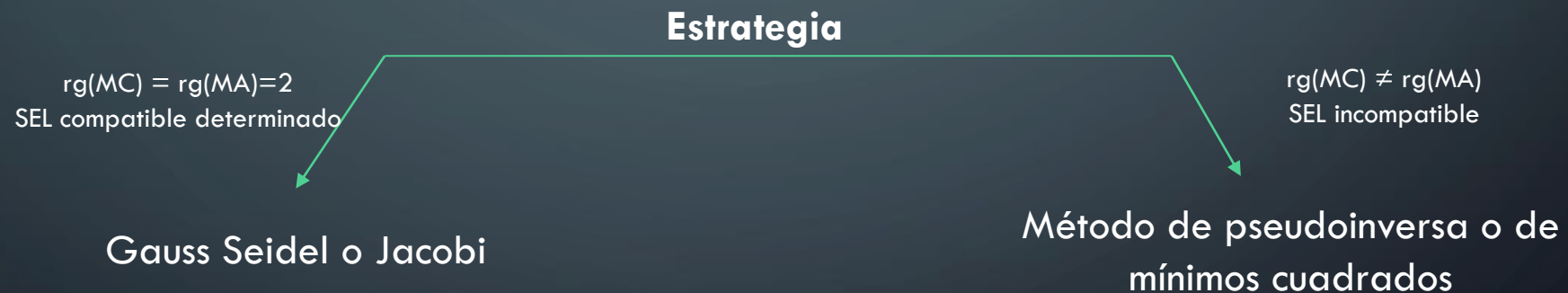
*Los valores de las constantes de los
resortes: k_1 y k_2*

ANÁLISIS DEL PROBLEMA

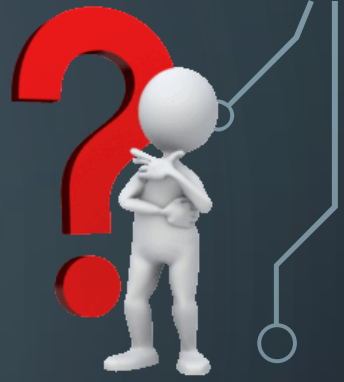


¿De qué tipo de problema se trata? ¿cuál es el **proceso**? ¿qué método o métodos son posibles de aplicar?

Determinar de que tipo de sistema se trata: se aplica el Teorema de Roche Frobenius: se calcula el $\text{rg}(\text{MC})$ y $\text{rg}(\text{MA})$



ANÁLISIS DEL PROBLEMA



¿De qué tipo de problema se trata? ¿cuál es el **proceso**? ¿qué método o métodos son posibles de aplicar?

Determinar de que tipo de sistema se trata: se aplica el Teorema de Roche Frobenius: se calcula el $\text{rg}(\text{MC})$ y $\text{rg}(\text{MA})$



-> La resolución matemática de este problema involucra resolver un sistema de **ecuaciones lineales Incompatible** para poder conocer los valores de k_1 y k_2 -> Método de pseudoinversa o de mínimos

DISEÑO DE LA SOLUCION

Y aplicamos el método para obtener $X' = (A^T * A)^{-1} * A^T * B$

PROCESO:

$$\begin{bmatrix} 10,50 & 22,10 \\ 12,86 & 22,49 \\ 12,41 & 29,74 \\ 11,39 & 23,59 \\ 12,59 & 22,53 \\ 10,70 & 20,52 \\ 11,70 & 26,52 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 153,30 \\ 173,68 \\ 176,44 \\ 186,12 \\ 158,57 \\ 164,92 \\ 181,84 \end{bmatrix}$$

A

X

B

$$A * X = B$$

$$A^T =$$

10,5	12,86	12,41	11,39	12,59	10,7	11,7
22,1	22,49	29,74	23,59	22,53	20,52	26,52

$$A^T * A =$$

969,2579	1972,5356
1972,5356	4067,1475

$$(A^T * A)^{-1} =$$

0,07940832	-0,03851243
-0,03851243	0,01892411

$$A^T * B =$$

14041,2703
28711,0269

$$X' = (A^T * A)^{-1} * A^T * B =$$

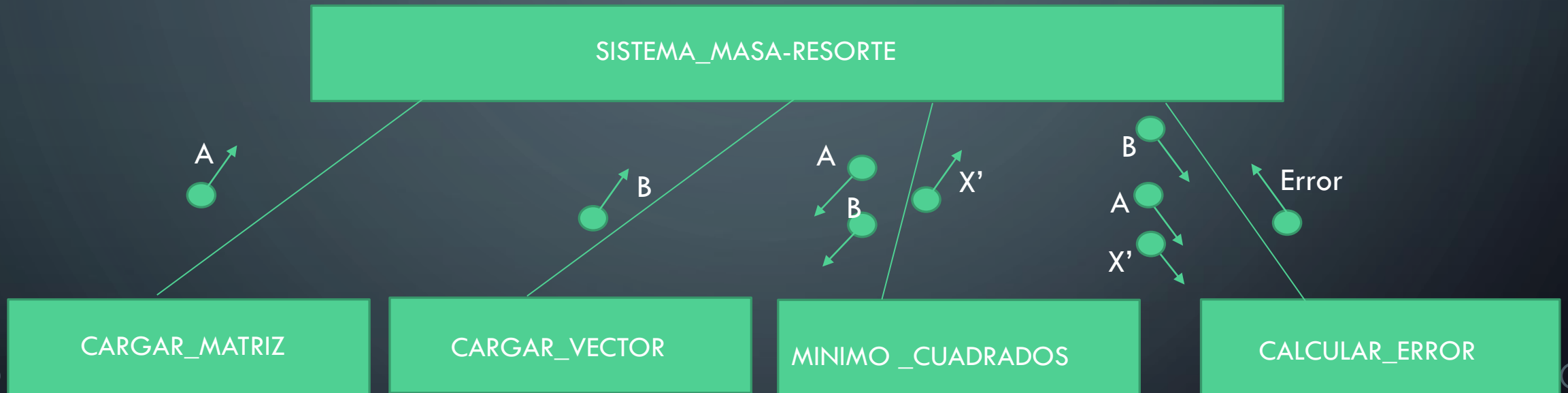
9,26223829	→ k1
2,5671388	→ k2

$$\text{Error} = ||B - A.X'||$$

→ 32,975974

DISEÑO DE LA SOLUCION

DIAGRAMA DE ESTRUCTURA



DISEÑO DE LA SOLUCION

ALGORITMOS

Funcion SISTEMA MASA-RESORTE

A= CARGAR_MATRIZ

B= CARGAR_VECTOR

$X' = \text{MINIMO_CUADRADOS}(A, B)$

Error =CALCULAR_ERROR(A,B,X')

Imprimir("Los valores de k1 y k2 son:" X'[0],X'[1])

Fin_Funcion

Funcion MINIMO_CUADRADOS(A, B)

AT = transpose(A)

ATA = multiplicar(AT,A)

I = invertir(ATA)

ATB = multiplicar(AT, B)

X = multiplicar(I,ATB)

Retorno(X)

fin_Funcion

Función CALCULAR_ERROR(B,A,X')

$AX' = \text{multiplicar}(A,X')$

Para i=0 hasta longitud(B) hacer

$B[i]=B[i] - AX'[i]$

Fin_para

Bsuma=0

Para i=0 hasta longitud(B) hacer

$Bsuma=Bsuma+(B[i])^2$

Fin_para

Imprimir(Bsuma)

fin_Funcion

IMPLEMENTACIÓN DE LA SOLUCIÓN

RECUERDEN QUE:

Para las operaciones entre matrices:

```
import numpy as np
```

```
def MINIMO_CUADRADOS(A, B):
```

```
    AT = np.transpose(A)
```

```
    ATA = np.dot(AT,A)
```

```
    I = np.linalg.inv(ATA)
```

```
    ATB = np.dot(AT, B)
```

```
    X = np.dot(I,ATB)
```

```
    Return X
```

RESULTADOS CONTEXTUALIZADOS

Los valores aproximados de las constantes son $k_1 = 9,26 \text{ N/mm}$ y $k_2 = 2,57 \text{ N/mm}$

Error = 32.975974