

# Sistemas de ecuaciones lineales compatibles

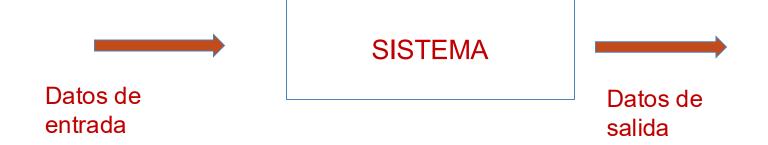
#### Recordemos...

#### Fases en la **resolución de un problema**

Definición del problema
 Análisis de Requerimientos:
 Análisis del problema
 Qué es lo que hay que hacer?
 Diseño:
 Prueba del algoritmo
 Cómo hacer lo especificado en la etapa de Análisis?
 Codificación del algoritmo en un lenguaje
 Programa
 Programa
 DE

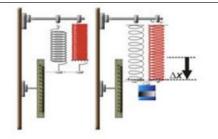
 Algoritmo

 Programa
 Documentación del programa





#### Definición del problema



Se quiere caracterizar un sistema de una masa con dos resortes. Las fuerzas [N] actuantes se miden con un dinamómetro de 4 cifras significativas de precisión. Los desplazamientos [mm] se midieron con una regla común. El sistema de ecuaciones queda determinado por:



## Análisis del problema

- Objetivo, los resultados y valores que se debe obtener.
- Reconocer los datos y valores de los que dispone.
- Análisis gráfico.
- Descripción general con tus palabras de como se resuelve.



## Análisis del problema

**Objetivo:** caracterizar el sistema masa resorte hallando los valores de k<sub>0</sub> y k<sub>1</sub>.

## Análisis del problema

Los datos y valores de los que dispone:

Analizamos de qué tipo es este sistema?

- es lineal? (La forma es lineal, lo comprobamos gráficamente)
- tiene solución? (Teorema Rouché-Frobenius)



### Análisis del problema

#### Teorema Rouché-Frobenius:

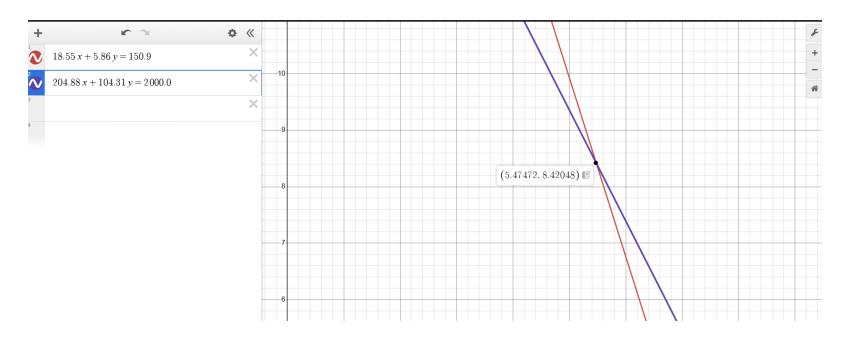
Menciona que si el rango de la matriz de coeficientes (Mc) = rango de la matriz ampliada (Ma) = numero de incógnitas (Ni), entonces el sistema es compatible determinado, es decir existe una única solución, que gráficamente significa que existe un punto en el que se cruzan las rectas.

$$M_c = M_a = N_i$$
$$2 = 2 = 2$$



## Análisis del problema

#### Análisis gráfico





## Análisis del problema

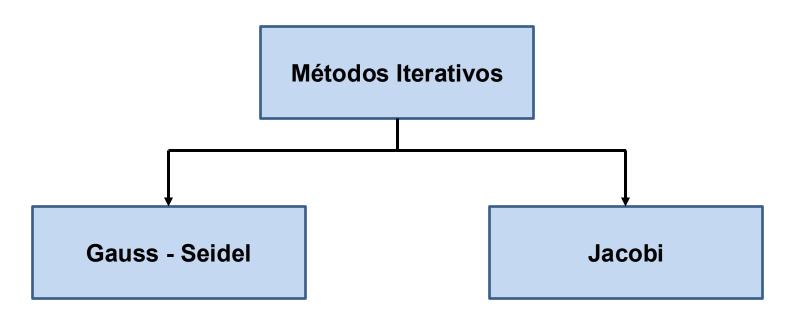
Descripción general con tus palabras de como se resuelve.

Resolver el sistema de ecuaciones lineales compatible determinado aplicando un método numérico (Gauss Seidel o Jacobi) para poder obtener los valores de k<sub>0</sub> y k<sub>1</sub> que satisfacen cada una de las ecuaciones del sistema y que gráficamente implica determinar el punto de  $(k_0, k_1)$  donde se intersecan ambas curvas.



#### Análisis del problema

Métodos Iterativos para resolver grandes Sistemas de ecuaciones lineales Compatibles



Los métodos Gauss-Seidel y Jacobi garantizan convergencia si la matriz es diagonal dominante.



#### Análisis del problema

**Jacobi** 

Cicla encontrando en cada iteración una solución aproximada a la solución del sistema (para esto usa en cada iteración todos los valores de las incógnitas calculados en la anterior iteración) hasta que se converja y obtener una solución aproximada a la verdadera que cumpla con la tolerancia de error previamente especificada.

Gauss - Seidel

Gauss-Seidel a diferencia de Jacobi usa los valores de las incógnitas más recientemente obtenidos para calcular los de la iteración actual.



$$A * k = c$$

En forma matricial para un sistema de dos ecuaciones con dos incógnitas:

$$\begin{bmatrix} a_{00} & a_{01} \\ a_{10} & a_{11} \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} k_0 \\ k_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_0 \\ c_1 \end{bmatrix}$$

A = matriz coeficientes

k = arreglo incógnitas

C = arreglo constantes



## Problema: Sistema masa-resorte Análisis del problema

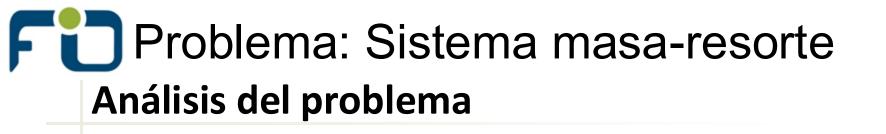
$$A * k = c$$

En forma matricial para un sistema de 2 ecuaciones por 2 incógnitas:

$$\begin{bmatrix} a_{00} & a_{01} \\ a_{10} & a_{11} \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} k_0 \\ k_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_0 \\ c_1 \end{bmatrix}$$

A = Matriz Coeficientes; k = Arreglo Incógnitas; C = Arreglo constantes

$$\begin{bmatrix} 18.55 & 5.86 \\ 204.88 & 104.31 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} k_0 \\ k_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 150.9 \\ 2000.0 \end{bmatrix}$$



#### **CONSIDERAR QUE:**

Los sistemas de ecuaciones tienden a estar mal condicionados.

Los sistemas mal condicionados son sensibles a los errores de redondeo.



Para reducir los errores de redondeo escalamos el sistema o su representación matricial.

Dividir por el máximo de la fila (escalar fila):

$$\begin{bmatrix} 18.55/\mathbf{18.55} & 5.86/\mathbf{18.55} \\ 204.88/\mathbf{204.88} & 104.31/\mathbf{204.88} \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} k_0 \\ k_1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 150.9/18.55 \\ 2000.0/204.88 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0.3159 \\ 1 & 0.5091 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} k_0 \\ k_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8.1347 \\ 9.7618 \end{bmatrix}$$



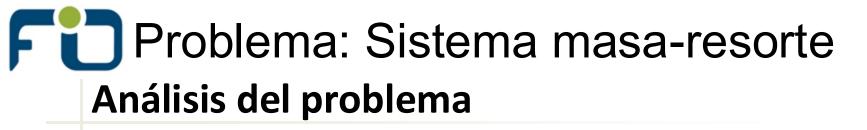
#### Análisis del problema

- ¿Cuáles son las ecuaciones iterativas para calcular en cada iteración los nuevos valores de las incógnitas?
- ¿Es posible aplicar el método numérico?
- ¿Es posible garantizar convergencia?
- ¿Hasta cuando se itera al aplicar cualquiera de los dos métodos numéricos?
- ¿Qué valores iniciales de las incógnitas consideramos?

# Problema: Sistema masa-resorte Análisis del problema

¿Cuáles son las ecuaciones iterativas?

Las ecuaciones iterativas surgen de despejar cada incógnita de alguna de las ecuaciones del sistema.

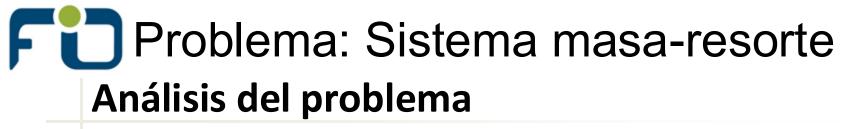


¿Es posible aplicar el método numérico?

**Condiciones de aplicabilidad:** Es posible despejar una incógnita desde cada ecuación o fila de matriz, por ello la matriz no debe tener cero en la diagonal.



Para ello, pivoteamos las filas de la matriz.



¿Es posible garantizar convergencia?

**Condiciones de convergencia:** La matriz debe ser diagonal dominante para asegurar que el método converge. Sino puede o no converger.

Diagonal dominante = el valor del elemento de la diagonal (pivote) debe ser mayor en valor absoluto que la suma en valor absoluto de todos los elemento de su fila.

$$\begin{bmatrix} 1 & 0.3159 \\ 1 & 0.5091 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} k_0 \\ k_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8.1347 \\ 9.7618 \end{bmatrix}$$

Aunque pivoteamos no podemos llegar a una matriz diagonal dominante. Entonces no se puede garantizar convergencia.

En estos casos probamos si converge despejando de una forma y sino despejamos de otra forma y volvemos a probar si converge.



#### Análisis del problema

¿Hasta cuando se itera?

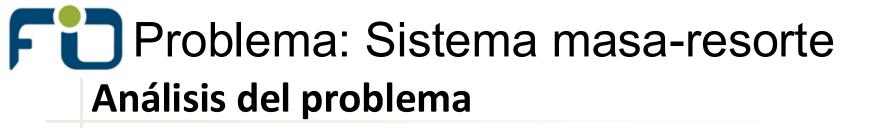
$$\varepsilon_{a,i} = \frac{\left\|\mathbf{x}^{(i)} - \mathbf{x}^{(i-1)}\right\|}{\left\|\mathbf{x}^{(i)}\right\|} 100\% < \varepsilon_{s}$$

i: iteración actual.

i-1: iteración anterior.

 $\|\mathbf{x}^{(i)}\|$ : norma 2 o Euclidea del vector x en iteración actual i.

 $\|\mathbf{x}^{(t)} - \mathbf{x}^{(t-1)}\|$ : norma 2 o Euclidea de la diferencia entre los vectores aproximados en las iteraciones actual y anterior.



#### Cota de error

**Cifras significativas:** El enunciado especifica que se requieren 4 cifras significativas, por lo tanto:

$$\varepsilon_{s=0,5} x 10^{2-4} = 0.5 x 10^{-2}$$

$$\varepsilon_{s=0.005}$$

# Problema: Sistema masa-resorte Análisis del problema

¿Qué valores iniciales de las incógnitas consideramos?

Si es posible, observamos gráficamente valores cercanos a los buscados. Por defecto, se parte de cero como valor inicial para todas las incógnitas, entonces  $k_0=0$  y  $k_1=0$ .



#### Análisis del problema

Datos del sistema de ecuaciones Datos de entrada?

Error esperado

Datos de salida? Variables incógnitas

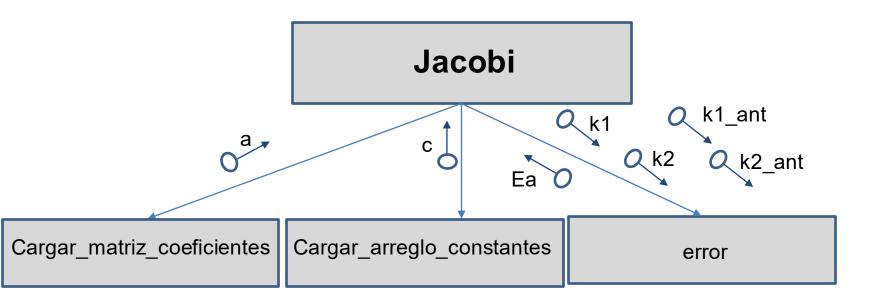
**Iteraciones** 

**Error** 

Método JACOBI o Gauss Seidel Proceso?



#### Diagrama de Estructuras – Jacobi



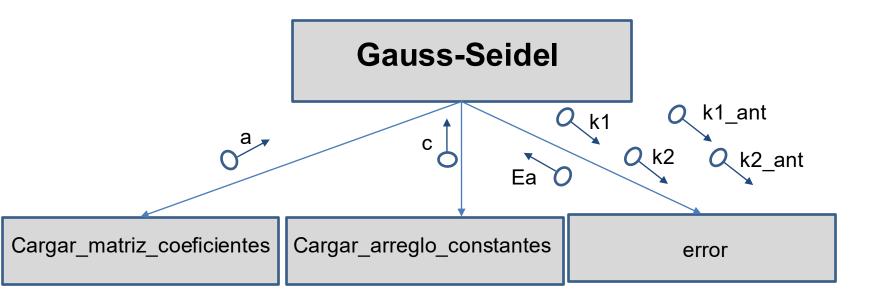


#### Algoritmo - Jacobi

```
a = Cargar_matriz _coeficientes
c = Cargar arreglo constantes
k = [0,0] #inicializar arreglo de incognitas en cero
Leer es #leer cota de error
ea=es + 1
i = 1
Mientras Es<= Ea
  k1 = (c[0] - a[0][1] * k[1])/a[0][0]
  k2 = (c[1] - a[1][0] * k[0])/a[1][1]
 i+=1
 Si i>=2
    Ea = Error(k, k1, k2)
  k[0]=k1
  k[1]=k2
Imprimir k1, k2, i, Ea
```



Diagrama de Estructuras – Gauss Seidel



Notar que el DE son iguales entre Jacobi y Gauss-Seidel



#### Algoritmo - Gauss Seidel

```
a = Cargar_matriz _coeficientes
c = Cargar arreglo constantes
k = [0,0] #inicializar arreglo de incognitas en cero
Leer es #leer cota de error
ea=es + 1
i = 1
Mientras Es<= Ea
 k1= ( c[0] – a[0][1] * k[1] )/a[0][0] | Modificación!
 k2 = (c[1] - a[1][0] * k1)/a[1][1]
  i+=1
 Si i>=2
    Ea = Error(k, k1, k2)
 k[0]=k1
 k[1]=k2
Imprimir k1, k2, i, Ea
```

## Función Cargar Matriz Coeficientes

## Función Cargar Arreglo Constantes

```
13
      def cargar_arreglo_constantes():
14
          c = [0, 0]
15
16
          for i in range(len(c)):
              c[i] = float(input('Ingrese la constante c' + str(i+1)))
17
          \#c[0] = 8.1347
18
19
          \#c[1] = 9.7618
          return c
20
21
```



```
def error(k1, k1_ant, k2, k2_ant):
| return m.sqrt(m.pow(k1-k1_ant,2) + m.pow(k2-k2_ant,2)) / m.sqrt(m.pow(k1,2)+m.pow(k2,2))*100
```

# Principal: Jacobi

```
25
     a = cargar_matriz_coeficientes()
     print('Matriz coeficientes: ')
26
27
     print(a)
     c = cargar_arreglo_constantes()
29
     print('Arreglo constantes: ')
     print(c)
30
     k = [0, 0]
31
32
     # Error
     es = float(input('Ingrese el error: '))
33
     i = 1
35
     ea=es+1
     while (es <= ea):
36
          k1 = (c[0]-a[0][1]* k[1])/a[0][0]
37
          k2 = (c[1]-a[1][0]*k[0])/a[1][1]
          i+=1
         if (i >= 2):
41
              ea = error(k1,k[0],k2,k[1])
42
          k[0]=k1
43
          k[1]=k2
     print ('Contante k1: ' + str(k1))
45
     print ('Contante k2: ' + str(k2))
47
     print ('Iteraciones: ' + str(i))
      print('Error: ' + str(ea))
```

## Principal: Gauss-Seidel

```
25
      a = cargar_matriz_coeficientes()
      print('Matriz coeficientes: ')
     print(a)
27
     c = cargar_arreglo_constantes()
      print('Arreglo constantes: ')
29
     print(c)
     k = [0, 0]
31
32
     # Error
     es = float(input('Ingrese el error: '))
33
     i = 1
35
     ea=es + 1
     while (es <= ea):
36
37
          k1 = (c[0]-a[0][1]* k[1])/a[0][0]
          k2 = (c[1]-a[1][0]*k1)/a[1][1]
          i+=1
          if (i >= 2):
              ea = error(k1, k[0], k2, k[1])
41
42
          k[0]=k1
43
          k[1]=k2
44
      print ('Contante k1: ' + str(k1))
45
      print ('Contante k2: ' + str(k2))
      print ('Iteraciones: ' + str(i))
47
      print('Error: ' + str(ea))
```



#### Resultados

Para finalizar, recordar mostrar los resultados en forma contextualizada de acuerdo a la definición y análisis del problema.

Se ejecuto en base a un error: 0.001

Jacobi	Gauss-Seidel
Contante k1: 5.474240907060613	Contante k1: 5.474246653868315
Contante k2: 8.42184669272541	Contante k2: 8.421829397233715
Iteraciones: 64	Iteraciones: 29
<b>Error</b> : 7.796012015625046e-05	<b>Error</b> : 9.05477967818214e-05

$$18.55k_0 + 5.86k_1 = 150.9$$
  
 $204.88k_0 + 104.31k_1 = 2000.0$ 



#### **Evaluación**

Jacobi	Gauss-Seidel
Contante k1: 5.474240907060613	Contante k1: 5.474246653868315
Contante k2: 8.42184669272541	Contante k2: 8.421829397233715
Iteraciones: 64	Iteraciones: 29
<b>Error</b> : 7.796012015625046e-05	<b>Error</b> : 9.05477967818214e-05

$$18.55k_0 + 5.86k_1 = 150.9$$
  
 $204.88k_0 + 104.31k_1 = 2000.0$ 

$$18.55*5.474 + 5.86*8.421 = 150.894$$
  
 $204.88*5.474 + 104.31*8.421 = 1999.999$